

انواع روش‌های محاسبه‌ی نیرو در تحلیل جریان حول یک استوانه توسط روش شبکه‌ی بولتزمن*

(یادداشت پژوهشی)

مینا علاف‌زاده^(۱)شهرام طالبی^(۲)

چکیده روش شبکه‌ی بولتزمن با توجه به سادگی الگوریتم و دیگر مزایای آن، در چند دهه‌ی اخیر به‌عنوان یکی از روش‌های موفق در دینامیک سیالات محاسباتی به‌کار گرفته شده است. در این مقاله از این روش برای شبیه‌سازی عددی جریان حول یک استوانه استفاده شده است. برای بررسی نحوه‌ی عملکرد روش شبکه‌ی بولتزمن در شبیه‌سازی سطوح منحنی، از روش‌های تبادل ممنتوم، تبادل ممنتوم بر سطح استوانه، انتگرال‌گیری تنش سطح و محاسبه‌ی تنش از طریق مؤلفه‌ی سرعت برای محاسبه‌ی ضریب درگ استفاده شده است و نتایج حاصل با نتایج به‌دست آمده از فرمول‌های تجربی مقایسه گردیده است. نتایج به‌دست آمده حاکی از توانایی روش شبکه‌ی بولتزمن در شبیه‌سازی سطوح منحنی است.

واژه‌های کلیدی تبادل ممنتوم، ضریب درگ، روش شبکه‌ی بولتزمن، انتگرال‌گیری تنش سطح.

Different Methods to Compute Force over a Cylinder by LBM

M. Alafzadeh

Sh. Talebi

Abstract In according to the simplicity of the lattice Boltzmann method's (LBM) algorithm and its benefits, it has been used as a successful method in computational fluid dynamics in the last decades. In this paper, LBM was used to simulate the flow over a cylinder. To analyze the application of LBM in simulation curved surface, different methods to compute drag coefficient were used. These methods are: momentum exchange, momentum exchange on the wall, stress integration, computing stress by velocity components. The result shows the ability of Lattice Boltzmann method to simulate curved surface.

Key Words Momentum exchange, Drag coefficient, Lattice Boltzmann method, Stress integration.

* تاریخ دریافت مقاله ۹۰/۵/۳۱ و تاریخ پذیرش آن ۹۱/۱۲/۲۳ می‌باشد.

(۱) نویسنده‌ی مسؤول: دانشجوی دکترا، گروه مهندسی مکانیک، دانشکده مکانیک، دانشگاه صنعتی اصفهان.

(۲) استادیار، گروه مهندسی مکانیک، دانشکده مکانیک، دانشگاه یزد.

مقدمه

معادله‌ی بولتزمن که توسط لودویگ بولتزمن ارائه شد، در واقع سنگ زیرین تئوری جنبشی (Kinetic theory) است. اگرچه این معادله ابتدا برای سیستم گازهای رقیق به دست آمد ولی خیلی زود توانست در شاخه‌های مختلف مورد استفاده قرار گیرد. سپس روش شبکه‌ی بولتزمن (Lattice Boltzmann method) که در واقع ویرایش شده‌ی معادله‌ی بولتزمن در فضای گسسته است، به وجود آمد. این روش، یکی از ابزارهای به‌روز و مؤثر در زمینه‌ی بررسی عددی پدیده‌هاست که محدودیت پیوستگی جریان بر آن اعمال نمی‌شود [1]. با توجه به ماهیت روش شبکه‌ی بولتزمن، تمام محاسبات به صورت صریح صورت می‌گیرد. به همین دلیل قابلیت موازی‌سازی در این روش بسیار بالا است و یکی از مزایای این روش به حساب می‌آید. همچنین این روش برای مدل‌سازی شرایط مرزی پیچیده، جریان‌های ریز مقیاس و دینامیک فصل مشترک مناسب است. سوکوپ و تورن [1] شرایط مرزی و روابط حاکم در روش شبکه‌ی بولتزمن را به تفصیل بیان کرده‌اند. حل جریان حول استوانه‌ی آزاد، یکی از مسائل بنیادی در دینامیک سیالات محاسباتی است. کائو و یانگ [2] به بررسی جریان حول یک مربع ثابت و سپس یک مربع و استوانه‌ی متحرک داخل جریان توسط روش شبکه‌ی بولتزمن پرداخته‌اند. دوپوس و همکارانش [3] از روش شبکه‌ی بولتزمن برای تحلیل جریان غیرقابل تراکم و غیردائم عبوری از روی یک استوانه، استفاده کرده‌اند. لطفی و همکارانش [4] از روش شبکه‌ی بولتزمن جهت بررسی جریان حول یک مانع مربعی داخل کانال استفاده کرده‌اند. اشرفی‌زاده و پایمر [5] با افزودن یک شرط مرزی مناسب برای مرزهای منحنی، توانایی روش شبکه‌ی بولتزمن را افزایش داده‌اند. هم‌چنین آن‌ها توانسته‌اند امکان حل جریان‌های

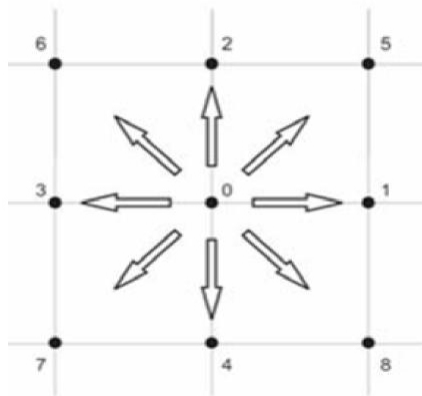
تراکم‌پذیر فوق‌صوت را بر اجسام واقعی نظیر ایرفویل فراهم آورند. یادآور می‌شود که در اکثر مقالات بیان‌شده از روش تبادل ممنت‌م برای محاسبه‌ی نیرو استفاده شده است.

در این مقاله با شبیه‌سازی جریان حول یک استوانه‌ی آزاد و محاسبه‌ی ضریب درگ، توسط روش‌های مختلف محاسبه‌ی نیرو در این روش، توانایی روش شبکه‌ی بولتزمن در تحلیل جریان حول سطوح منحنی، به‌خوبی نمایش داده شده است. هم‌چنین با استفاده از تعیین طول گردابه، مؤلفه‌ی افقی سرعت و تنش سطح در مقایسه با نتایج روش‌های عددی معتبر، دقت روش شبکه‌ی بولتزمن در تحلیل جریان حول سطوح منحنی به تصویر کشیده شده است. در ادامه پس از مروری بر تئوری و مبانی اصلی روش شبکه‌ی بولتزمن به شرح هندسه و ابعاد مسأله و شرایط مرزی مورد نظر پرداخته شده است و در آخر نتایج حاصل از حل عددی جریان حول یک استوانه آزاد توسط روش شبکه‌ی بولتزمن و مقایسه‌ی آن با نتایج تجربی و عددی معتبر ارائه گردیده است.

مبانی روش شبکه‌ی بولتزمن

اگرچه روش شبکه‌ی بولتزمن مستقیماً از روش شبکه‌ی گاز (Lattice-gas) منشأ گرفته است ولی هی و لو [6] نشان دادند که می‌توان معادله‌ی شبکه‌ی بولتزمن را به صورت مستقیم از معادله‌ی پیوسته‌ی بولتزمن به دست آورد. در اصل روش شبکه‌ی بولتزمن، طرحی با سرعت‌های گسسته از معادله‌ی بولتزمن است. به این ترتیب استقلال معادله‌ی شبکه‌ی بولتزمن از شبکه‌ی گاز، به صورت تئوری نشان داده شده است. بنیادی‌ترین مفهومی که این روش بر پایه‌ی آن بنا نهاده می‌شود، با پاسخ دادن به این سؤال شکل می‌گیرد که احتمال پیدا کردن یک ذره، اطراف موقعیت \vec{x} در زمان t با ممنت \vec{P} چقدر است؟

که τ زمان آسودگی (Relaxation time) و f^{eq} تابع توزیع تعادلی ماکسول-بولتزمن است. برای گسسته‌سازی می‌توان از شبکه‌های مختلف استفاده کرد. شبکه‌ی معمول در حالت دوبعدی D_2Q_9 است که در شکل (۲) مشاهده می‌شود.



شکل ۲ شبکه D_2Q_9

در این نوع شبکه، ذره‌ی موجود در گره می‌تواند در ۸ مسیر (لینک) حرکت کند. به این ترتیب، در روش شبکه‌ی بولتزمن محیط پیوسته‌ی سیال به صورت مجموعه‌ای از ذرات مجازی مدل شده است که حرکت و برخورد آن‌ها بر روی مسیرهای مشخصی (شبکه‌ی بولتزمن) بیان می‌شود و تغییرات تابع توزیع با استفاده از معادله‌ی گسسته‌ی بولتزمن تعیین می‌گردد. یادآور می‌شود که با در نظر گرفتن $c = \delta x / \delta t$ که در آن δx و δt به ترتیب گام مکانی و زمانی شبکه است، در تمام مراحل حل $\delta x = \delta t = 1$ در نظر گرفته می‌شود. معادله‌ی بولتزمن عبارت است از [1]:

$$f_i(\vec{x} + \vec{e}_i, t+1) - f_i(\vec{x}, t) = -\frac{1}{\tau} [f_i(\vec{x}, t) - f_i^{eq}(\vec{x}, t)]$$

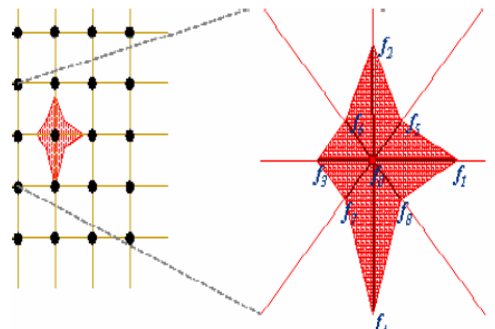
$$\vec{e}_0 = (0, 0)$$

$$\text{for } i=1, 2, 3, 4 \quad \vec{e}_i = c \left(\cos \frac{(i-1)\pi}{2}, \sin \frac{(i-1)\pi}{2} \right)$$

$$\text{for } i=5, 6, 7, 8 \quad \vec{e}_i = c\sqrt{2} \left(\cos \left(\frac{(i-5)\pi}{2} + \frac{\pi}{4} \right), \sin \left(\frac{(i-5)\pi}{2} + \frac{\pi}{4} \right) \right)$$

$$(4)$$

در پاسخ به این سؤال تابع چگالی احتمال (Probability density function) یک تابع توزیع (Distribution function) معرفی می‌شود. در شکل (۱) می‌توان مفهوم تابع توزیع را به‌تر مشاهده کرد.



شکل ۱ ابر میکروسکوپی تابع توزیع ذره [1]

در سال ۱۸۷۲ لودویگ بولتزمن معادله‌ای برای توصیف تغییرات تابع توزیع تک‌ذره‌ای ارائه داد که به افتخار او معادله‌ی بولتزمن نامیده شده است [1].

$$\partial_t f + (\vec{E} \cdot \nabla) f = \Omega(f) \quad (1)$$

که $f(\vec{x}, \vec{E}, t)$ تابع توزیع تک‌ذره، \vec{E} میدان سرعت و Ω جمله‌ی بیانگر برخورد بین ذرات است. متغیرهای ماکروسکوپی مانند چگالی و سرعت از میان‌های تابع توزیع به‌دست می‌آیند [1]:

$$\frac{P}{c_s^2} = \int f d\vec{\xi} \quad \frac{P}{c_s^2} \vec{u} = \int \vec{\xi} f d\vec{\xi} \quad (2)$$

c_s سرعت صوت و P فشار است. جمله‌ی برخورد با استفاده از تقریب BGK (Bhatnager - Gross-Krook) به شکل زیر خطی می‌شود [1]:

$$\Omega(f) = -\frac{1}{\tau} (f - f^{eq}) \quad (3)$$

معادله دیفرانسیل به شرایط مرزی نیاز داریم که این شرایط مرزی می‌توانند مکانی و یا زمانی باشند. اعمال شرایط مرزی در روش شبکه‌ی بولتزمن به‌خصوص برای مرز منحنی از پیچیدگی خاصی برخوردار است. علت این است که در این روش متغیرهایی مانند فشار، دما یا سرعت جزو متغیرهای اصلی مسأله نیست. متغیر اصلی که روابط بر حسب آن نوشته می‌شوند، تابع توزیع می‌باشد. در شرایط مرزی شبکه‌ی بولتزمن کار اصلی تبدیل این متغیرها به توابع توزیع می‌باشد. برای سطوح باز معمولاً از شرط مرزی زو-هی استفاده می‌شود [7]. با توجه به این که روی یک مرز مقدار سه تابع توزیع و فشار مجهول است، در این روش می‌توان با نوشتن رابطه‌ی بین توابع توزیع با فشار و مؤلفه‌های سرعت و هم‌چنین شرط بازگشت به عقب (Bounce back) در راستای عمود، مجهولات را به‌دست آورد؛ به‌عنوان مثال برای یک مرز جنوبی که f_2 ، f_5 و f_6 مجهول هستند، چهار معادله‌ی مورد استفاده عبارت‌اند از [8]:

$$\begin{aligned} \frac{P}{c_s^2} &= \sum_i f_i \\ \frac{P}{c_s^2} U_0 &= f_1 - f_3 + f_5 - f_6 - f_7 + f_8 \\ \frac{P}{c_s^2} V_0 &= f_2 - f_4 + f_5 + f_6 - f_7 - f_8 \\ f_2 - f_2^{eq} &= f_4 - f_4^{eq} \end{aligned} \quad (9)$$

که U_0 و V_0 سرعت‌های روی مرز هستند. با حل این چهار معادله، مجهولات مورد نظر به‌دست می‌آیند [8]:

$$\begin{aligned} P &= \frac{c_s^2}{1-V_0} [f_0 + f_1 + f_3 + 2(f_4 + f_7 + f_8)] \\ f_2 &= f_4 + \frac{2\rho V_0}{3} \\ f_5 &= f_7 - 0.5(f_1 - f_3) + \frac{\rho U_0}{2} + \frac{\rho V_0}{6} \\ f_6 &= f_8 + 0.5(f_1 - f_3) - \frac{\rho U_0}{2} + \frac{\rho V_0}{6} \end{aligned} \quad (10)$$

که f_i^{eq} تابع توزیع تعادلی و \vec{e}_i بیانگر بردار سرعت در راستای لینک‌ها است، اندیس i بیانگر هر گره در شبکه است. می‌توان نشان داد در این حالت [1]:

$$f_i^{eq} = \rho \omega_i \left[1 + \frac{3(\vec{e}_k \cdot \vec{u})}{c^2} + \frac{9(\vec{e}_k \cdot \vec{u})^2}{2c^4} - \frac{3|\vec{u}|^2}{2c^2} \right] \quad (5)$$

$$\begin{cases} \omega_0 = 4/9, \omega_1 = \omega_2 = \omega_3 = \omega_4 = 1/9 \\ \omega_5 = \omega_6 = \omega_7 = \omega_8 = 1/36 \end{cases}$$

متغیرهای اصلی جریان و زمان آسودگی در واحد شبکه با استفاده از روابط زیر به‌دست می‌آیند [1]:

$$\rho = \sum_{i=0}^8 f_i \quad \vec{u} = \frac{1}{\rho} \sum_{i=0}^8 f_i \vec{e}_i \quad v = \frac{1}{3} \left(\tau - \frac{1}{2} \right) \quad (6)$$

و معادله‌ی حالت به‌کار رفته عبارت است از [1]:

$$\rho c_s^2 = P \quad (7)$$

یادآور می‌شود که برای حل رابطه‌ی (۴) از دو مرحله استفاده می‌شود، نخست تأثیر جمله‌ی سمت راست معادله‌ی (مرحله‌ی برخورد) و سپس تأثیر میدان سرعت اعمال می‌گردد (مرحله‌ی جاری شدن)؛ یعنی از نظر ریاضی معادله‌ی (۴) به‌صورت گام‌های زیر نوشته می‌شود:

$$\tilde{f}_i(x, t + \delta t) = \frac{1}{\tau} [f_i^{eq}(x, t) - f_i(x, t)] + f_i(x, t) \quad (8)$$

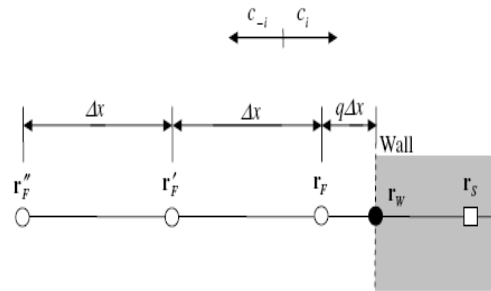
$$f_i(x + \delta t e_i, t + \delta t) = \tilde{f}_i(x, t)$$

\tilde{f}_i تابع توزیع پس از برخورد است.

شرایط مرزی

بسیاری از مسائل دینامیک سیالات نیاز به شرایط مرزی فیزیکی دارند. در واقع در هر روش که برای شبیه‌سازی استفاده کنیم، معمولاً به معادلات دیفرانسیل پاره‌ای می‌رسیم که برای حل آن‌ها بسته به مرتبه‌ی

مورد نظر، تابع توزیع برخورد گره r_s است. (باید در نظر داشت که $C_i = C_{-i}$ است که نشان‌دهنده‌ی جهت حرکت تابع توزیع برخورد گره r_F پس از برخورد با مرز است). برای تعیین این مقدار، می‌توان از فرمول (۱۱) استفاده کرد. از جمله مزایای این روش صریح بودن و کاربرد ساده‌ی آن است.



شکل ۳ نمایش مدل‌سازی مرز منحنی در روش‌های مبتنی بر درون‌یابی

محاسبه‌ی نیرو

برای محاسبه‌ی نیروی وارد بر جسم جامد (که شامل نیروی درگ و برآ است)، می‌توان از روش‌های مختلف در روش شبکه‌ی بولتزن استفاده کرد. فیلیپووا و هائل [7] برای محاسبه‌ی نیروی هیدرودینامیکی وارد بر جسم از رابطه‌ی انتگرال تنش استفاده کردند، آن‌ها برای محاسبه‌ی تانسور تنش از مقادیر غیر تعادلی تابع توزیع بر اساس رابطه‌ی زیر عمل نمودند [7]:

$$\tau_{ij} = \left(1 - \frac{1}{2\tau}\right) \sum_{\alpha} f_{\alpha}^{(neq)}(x, t) \left(e_{\alpha,i} e_{\alpha,j} - \frac{1}{D} e_{\alpha} \cdot e_{\alpha} \delta_{ij} \right) \quad (12)$$

D برای حالت دو بعدی برابر ۲ است. f_{α}^{neq} بخش غیر تعادلی تابع توزیع احتمال است [7]:

$$f_{\alpha}^{neq} = f_{\alpha}(x, t) - f_{\alpha}^{eq}(x, t) \quad (13)$$

روش انتگرال‌گیری تنش سطح (Stress integration)، سادگی ذاتی روش شبکه‌ی بولتزن را از بین می‌برد و حجم محاسبات زیادی دارد، بنابراین روش تبادل ممتم (Momentum exchange) ارائه شد. در این روش، فرض بر آن است که طی برخورد ذره‌ی سیال با دیواره، نیرویی برابر و در خلاف جهت نیروی فوق به دیواره‌ی جسم وارد می‌شود. کل نیروی وارد بر جسم، برابر مجموع برداری نیروهای ناشی از برخورد ذرات سیال با نقاط مختلف سطح است [7]:

برای اعمال سطوح منحنی، شرایط مرزی متفاوتی وجود دارد که یکی از روش‌های دقیق در این زمینه روش بوزیدی (Bouzidi) مرتبه دو است [8]. از ترکیب میان‌یابی درجه دوم و شرط مرزی بازگشت به عقب، بوزیدی و همکارانش [9] روشی جدید برای مدل‌سازی سطوح خمیده ارائه دادند. بر طبق این روش به صورت زیر تعریف می‌شود:

$$\begin{aligned} \tilde{f}_{-i}(r_s, t) &= q(1+2q)\tilde{f}_i(r_F, t) + (1-4q^2)\tilde{f}_i(r_F', t) \\ &\quad - q(1-2q)\tilde{f}_i(r_F'', t) \quad q < \frac{1}{2} \\ \tilde{f}_{-i}(r_s, t) &= \frac{1}{q(2q+1)} \left[\tilde{f}_i(r_F, t) - (1-4q^2)\tilde{f}_{-i}(r_s, t) \right] \\ &\quad + q(1-2q)\tilde{f}_{-i}(r_F', t) \quad q \geq \frac{1}{2} \\ q &= \frac{|r_F - r_W|}{|r_F - r_s|} = \frac{|r_F - r_W|}{\Delta x} \quad 0 < q \leq 1 \end{aligned} \quad (11)$$

که $\tilde{f}_{-i}(r_s, t)$ تابع توزیع پس از برخورد است. در این روش‌ها، ابتدا با در نظر گرفتن گره r_s داخل سطح جامد، گره r_W بر روی مرز، گره r_F به‌عنوان اولین گره در سیال نزدیک مرز و r_F' و r_F'' به‌عنوان گره‌های بعدی در سیال (شکل ۳)، پارامتر جدیدی با عنوان q تعریف می‌شود. همان‌طور که مشخص است مجهول

ممنتم (که قبلاً بیان شده است) را به کار برد و نیرو را محاسبه کرد، در حالی که در روش تبادل ممنتم از توابع توزیع گره‌های همسایه برای محاسبه‌ی نیرو استفاده می‌شود. در روش چهارم می‌توان با استفاده از تعیین مؤلفه‌های سرعت در نزدیکی سطح استوانه ابتدا تنش برشی وارد بر سطح استوانه را از معادله زیر محاسبه نمود [10]:

$$\tau = \mu \partial u / \partial y \quad (15)$$

سپس با توجه به ارتباط نیروی وارد بر سطح با تنش برشی و فشار [10]:

$$F = \int_{\text{on boundary}} dA \hat{n} \cdot \{-PI + \rho v [(\nabla \bar{u}) + (\nabla \bar{u})^T]\} \quad (16)$$

می‌توان نیروی وارد بر سطح را به دست آورد. یکی از پارامترهای مهم برای مقایسه‌ی نتایج به دست آمده در تحلیل جریان حول استوانه، ضریب درگ است. ضریب درگ به صورت زیر بیان می‌شود [10]:

$$C_D = \frac{F_x}{1/2 \rho U^2 A} \quad (17)$$

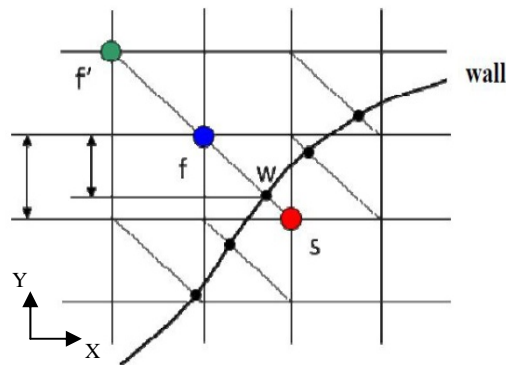
در این رابطه F_x مؤلفه‌ی نیروی وارد بر استوانه از جانب سیال در راستای x و A سطح تصویر شده‌ی استوانه در مقابل جریان است. یادآور می‌شود که جهت نمایش دقت نتایج به دست آمده از تنش سطح نیز استفاده شده است که رابطه‌ی $\tau_{r\theta}$ با تنش‌های سطحی در مختصات کارترین (پس از تصویر کردن مؤلفه‌ها) عبارت است از [10]:

$$\tau_{r\theta} = \frac{-1}{2} (\tau_{xx} - \tau_{yy}) \sin 2\theta + \tau_{xy} \cos 2\theta \quad (18)$$

$$F = \sum_{\text{all } x_s} \sum_{\alpha \neq 0} e_{\alpha} [\tilde{f}_{\alpha}(x_s, t) + \tilde{f}_{\alpha}(x_f, t)] \times [1 - \omega(x_f)] \times \frac{\delta \nabla}{\delta t} \quad (14)$$

$$\omega(x_f) = \begin{cases} 0 & \text{in solid body} \\ 1 & \text{out of body} \end{cases}$$

در این رابطه \tilde{f}_{α} تابع توزیع تعادلی پس از برخورد است، x_s و x_f به ترتیب، گره جامد و اولین گره سیال نزدیک مرز جامد هستند (شکل ۴)، $\delta \nabla$ حجم یک سلول و $\bar{\alpha}$ جهت عکس α است.

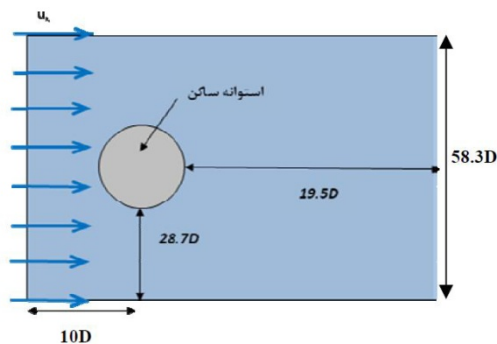


شکل ۴ شماتیکی از گره جسم جامد و گره‌های سیال همسایه

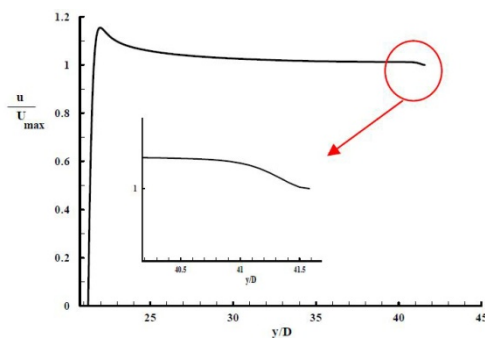
یادآور می‌شود که در مقالات [2, 7, 9] تنها به مقایسه‌ی دو روش انتگرال‌گیری تنش سطح و تبادل ممنتم پرداخته‌اند، در حالی که در این مقاله برای اولین بار علاوه بر روش‌های تبادل ممنتم و انتگرال‌گیری تنش سطح، از روش تبادل ممنتم روی سطح و هم‌چنین محاسبه‌ی نیرو به کمک تنش برشی و روش حجم محدود نیز استفاده شده است. در روش تبادل ممنتم روی سطح (روش سوم)، ابتدا توابع توزیع روی سطح استوانه تعیین می‌گردد، برای این کار می‌توان از روش میان‌یابی بین گره‌های داخل و خارج استوانه استفاده نمود. سپس از طریق توابع توزیع که مستقیماً بر روی سطح محاسبه شده‌اند، می‌توان روش تبادل

طرح مسأله

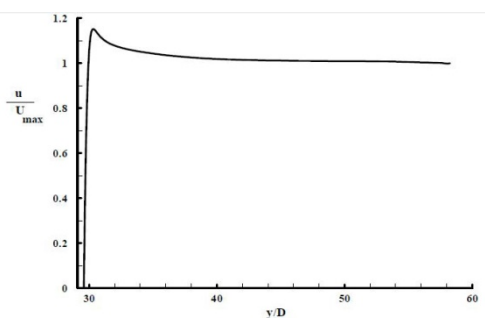
شده است.



شکل ۵ شماتیکی از جریان حول یک استوانه آزاد



الف) مؤلفه‌ی افقی جریان در راستای خط عمودی عبوری از مرکز استوانه برای ابعاد 360×500



ب) مؤلفه‌ی افقی جریان در راستای خط عمودی عبوری از مرکز استوانه برای ابعاد 360×700

شکل ۶ بررسی تاثیر افزایش مش بندی بر نتایج

یادآور می‌شود که به منظور معتبرسازی نتایج به دست آمده، از روش حجم محدود توسط نرم افزار فلوئنت استفاده شده است. تعداد سلول‌های به کار رفته در روش حجم محدود 280000 سلول است که با

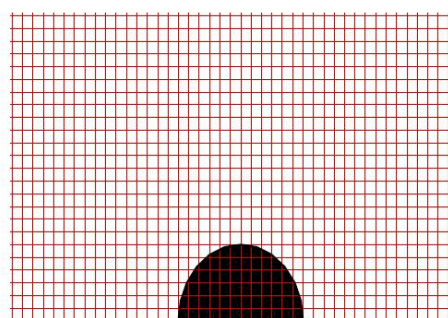
در این مقاله جریان حول یک استوانه در جریان آزاد توسط روش شبکه‌ی بولتزمن تحلیل شده است. ابعاد شبکه در شکل (۵) نشان داده شده است. برای این ابعاد از مش بندی 360×700 استفاده شده است در حالی که استوانه مورد نظر با 12 گره طولی و عرضی محصور گردیده است (این انتخاب با توجه به وابستگی حل به ابعاد شبکه صورت گرفته است). یادآور می‌شود که به منظور پایداری روش شبکه‌ی بولتزمن زمان آسودگی بزرگتر از 0.5 در نظر گرفته شده است.

برای مشاهده‌ی علت انتخاب این شبکه می‌توان به شکل (۶) مراجعه کرد. همان‌طور که در شکل مشاهده می‌شود، در صورت انتخاب مش بندی 360×500 نمی‌توان شرط مرز دوردست را به خوبی اجرا نمود و تغییرات سرعت در راستای عمود بر مرز دوردست صفر نخواهد بود. یادآور می‌شود که پس از بررسی ابعاد ریزتر، تغییری در نتایج حاصل ایجاد نشد، به همین دلیل از مش بندی 360×700 در این شبیه‌سازی استفاده شده است.

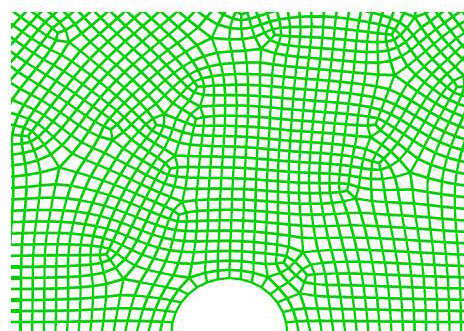
عدد رینولدز به صورت $Re = UD / \nu$ تعریف شده است که U سرعت ورودی جریان و ν لزجت سیال و D قطر استوانه است. ورودی با فرض مشخص بودن سرعت ورودی، خروجی با فرض فشار معلوم، مرز دوردست بالایی با فرض ناچیز بودن تغییرات مؤلفه‌های سرعت در جهت عمودی و مرز پایین به علت تقارن استوانه مورد نظر، مرز تقارن در نظر گرفته شده است.

برای اعمال این شرایط در روش شبکه‌ی بولتزمن از روش زو و هی استفاده شده است. برای اعمال شرط عدم لغزش بر روی جسم جامد از روش بوزیدی مرتبه‌ی ۲ [8] (به دلیل دقت بالای این روش)، استفاده

تعداد مش‌بندی در شبکه‌ی بولتزمن تقریباً مطابقت دارد. برای مشاهده‌ی نحوه‌ی مش‌بندی نزدیک سطح استوانه در روش حجم محدود در مقایسه با روش شبکه‌ی بولتزمن می‌توان به شکل (۷) مراجعه کرد. با توجه به شکل تعداد سلول در نزدیک جسم جامد، در دو روش یکسان است.



الف) روش شبکه‌ی بولتزمن



ب) روش حجم محدود

شکل ۷ مش‌بندی استوانه‌ی آزاد در روش حجم محدود و شبکه‌ی بولتزمن برای $Re=20$

از لحاظ کاربرد ساده است بلکه از دقت مناسبی در محاسبه‌ی نیرو برخوردار است. به همین دلیل در اکثر مقالات چاپ شده در این زمینه، از روش تبادل ممتم برای محاسبه‌ی نیرو استفاده شده است. یادآور می‌شود که در $Re=20$ نتایج تئوری (مثل نتایج تئوری برای رینولدزهای پایین در جریان خزشی) وجود ندارد، بنابراین نتایج تجربی موجود، وسیله‌ی مناسبی برای سنجش دقت محسوب می‌شوند [10].

جدول ۱ ضریب درگ برای جریان حول استوانه آزاد در $Re=20$

روش	ضریب درگ
تبادل ممتم روی گره‌های همسایه مرز	۲/۱
تبادل ممتم روی سطح (روش سوم)	۱/۹۸
انتگرالگیری تنش سطح	۲/۶
روش چهارم، رابطه‌ی (۱۵)	۲/۸
حجم محدود	۲/۱۵۸
فرمول تجربی ۱ [10]	۲/۳۵۵
فرمول تجربی ۲ [10]	۲/۰۷

برای بررسی بیشتر، در شکل (۸) خطوط جریان حول استوانه آزاد در $Re=20$ در مقایسه با نتایج به‌دست آمده از روش حجم محدود نمایش داده شده است. همان‌طور که مشاهده می‌شود، نتایج حاصل از کاربرد روش شبکه‌ی بولتزمن هم‌خوانی مناسبی با نتایج حاصل از کاربرد روش حجم محدود دارد (یادآور می‌شود که شکل نمایش داده شده، در اصل بزرگ شده‌ی شکل اصلی است). هم‌چنین محل گردابه‌ی تشکیل شده در پشت استوانه مطابق با نتایج حاصل از کاربرد روش حجم محدود است. در ادامه، با افزایش عدد رینولدز، تأثیر آن بر خطوط جریان بررسی شده است. همان‌طور که در شکل (۹) مشاهده می‌شود در $Re=40$ گردابه در پشت استوانه در مقایسه با $Re=20$ رشد کرده است، که این مطلب دور از انتظار نیست.

بررسی نتایج

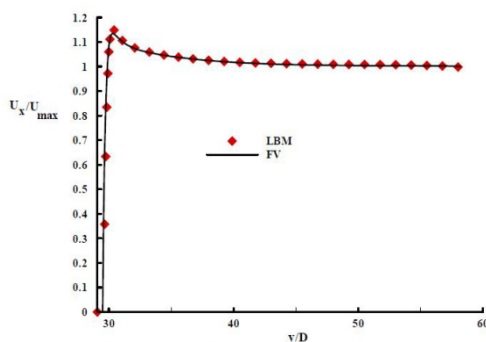
پس از محاسبه‌ی نیرو از طریق چهار روش بیان شده، ضریب درگ در جریان حول استوانه در جریان آزاد برای $Re=20$ در جدول (۱) در مقایسه با نتایج تجربی [10] و عددی بیان گردیده است. همان‌طور که مشاهده می‌شود، روش تبادل ممتم هم‌خوانی به‌تری با نتایج تجربی، در مقایسه با روش‌های دیگر دارد. این مطلب حاکی از آن است که روش تبادل ممتم، نه تنها

و در نهایت بر اساس شعاع استوانه بدون بعد گردیده است. نتیجه‌ی به دست آمده، تطابق مناسبی با حل‌های عددی بیان شده نشان می‌دهد که نشان‌دهنده‌ی قدرت روش شبکه‌ی بولتزمن در تحلیل و شبیه‌سازی جریان‌های آزاد حول مرز خمیده است.

جدول ۲ طول گردابه‌ی پشت استوانه آزاد (بدون بعد)

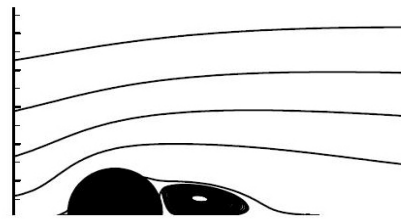
روش	شبکه‌ی بولتزمن	حجم محدود	مرجع [11]
Re=20	۱/۹۵	۱/۹	۱/۸
Re=40	۴/۵	۴/۴	۴/۲

در شکل (۱۰) مقایسه‌ای بین مؤلفه‌ی افقی سرعت، در راستای خط عمودی گذرنده از مرکز استوانه توسط روش شبکه‌ی بولتزمن و روش حجم محدود نشان داده شده است. همان‌طور که مشاهده می‌شود، سرعت در قسمت بالای استوانه به دلیل نزدیکی خطوط جریان به یکدیگر و افت فشار، به مقدار ماکزیمم می‌رسد و سپس به یک مقدار ثابت که برابر با سرعت یکنواخت ورودی در مرز بالا است دست می‌یابد. نتایج حاصل حاکی از دقت روش شبکه‌ی بولتزمن و هم‌خوانی مناسب آن با نتایج روش حجم محدود است.

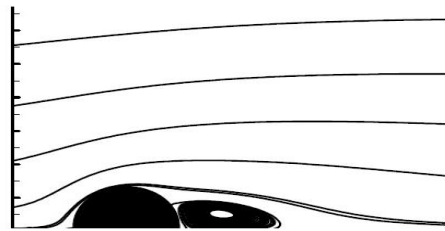


شکل ۱۰. پروفیل مؤلفه‌ی افقی سرعت در راستای خط عمود از مرکز استوانه

در شکل (۱۱) برای نمایش هم‌خوانی مؤلفه‌های تنش محاسبه‌شده بر سطح با نتایج روش حجم محدود

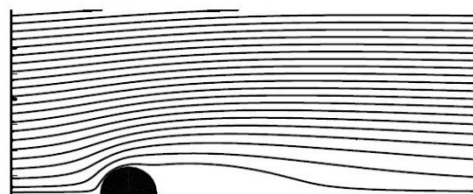


الف) روش شبکه‌ی بولتزمن



ب) حجم محدود

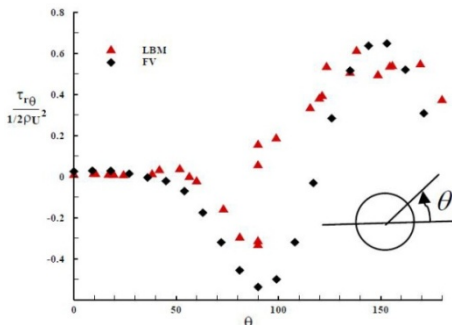
شکل ۸. مقایسه‌ی خطوط جریان حول استوانه‌ی آزاد برای Re=20 توسط روش‌های مختلف



شکل ۹. خطوط جریان حول استوانه‌ی آزاد برای Re=40

یکی دیگر از پارامترهای مهم در تحلیل جریان حول یک استوانه‌ی آزاد، طول گردابه‌ی تشکیل شده در پشت استوانه است که با افزایش عدد رینولدز افزایش می‌یابد (طول گردابه از طریق رسم مؤلفه‌ی سرعت در راستای افق در پشت استوانه و تغییر علامت سرعت قابل محاسبه است). برای مشاهده‌ی افزایش طول گردابه با افزایش عدد رینولدز می‌توان به جدول (۲) مراجعه کرد. در این جدول، طول گردابه‌ی تشکیل شده در پشت استوانه در Re=20 و Re=40 از طریق روش شبکه‌ی بولتزمن در مقایسه با حل عددی [11] و روش حجم محدود نشان داده شده است. یادآور می‌شود که طول گردابه از سطح انتهایی استوانه سنجیده شده است

به واسطه‌ی تغییرات فشار است و تنش برشی درصد ناچیزی از نیروی وارد بر استوانه را به خود اختصاص می‌دهد.



شکل ۱۱ تنش سطحی بر استوانه‌ی آزاد برای $Re=20$

نتیجه‌گیری

با توجه به نتایج حاصل، می‌توان نتیجه گرفت که روش شبکه‌ی بولتزمن برای شبیه‌سازی جریان‌های آزاد، از دقت مناسب و سادگی خاصی برخوردار است و شرط مرزی بویزیدی مرتبه‌ی ۲ برای اعمال مرز منحنی، بسیار دقیق عمل می‌کند. همچنین مشاهده شد که از بین روش‌های محاسبه‌ی نیرو در روش شبکه‌ی بولتزمن، دقت روش تبادل ممتنم در عین سادگی، ستودنی است.

حاصل از کاربرد روش شبکه‌ی بولتزمن در مقایسه با روش حجم محدود نشان داده شده است. برای محاسبه‌ی تنش سطح از رابطه‌ی (۱۸) استفاده شده است. شکل حاصل حاکی از همخوانی نتایج حاصل با نتایج حاصل از کاربرد روش حجم محدود است. همان‌طور که مشاهده می‌شود در هر دو روش صفر شدن تنش سطح، در یک نقطه بر روی استوانه نشان داده شده است. در واقع می‌توان محل شروع گردابه را در نقطه‌ای که تنش سطح صفر می‌شود به خوبی مشاهده کرد. در این قسمت نیز دقت و سادگی روش شبکه‌ی بولتزمن در محاسبه‌ی تنش سطح مشاهده می‌شود. بعد از محل صفر شدن تنش سطح، تفاوتی بین نتایج حاصل و نتایج روش حجم محدود مشاهده می‌شود که به دلیل یکسان نبودن مبنای محاسبه تنش برشی در دو روش است. همچنین باید توجه داشت که هر دو روش، تنش برشی را در مختصات کارتزین محاسبه و سپس با استفاده از معادله‌ی (۱۸) به مختصات استوانه‌ای تبدیل می‌کنند که این مراحل باعث به وجود آمدن درصدی خطا در نتایج می‌شود. البته یادآور می‌شود که عمده تغییرات ضریب درگ

مراجع

1. Sukop, M.C. and Thorne, D.T., "Lattice Boltzmann modeling", Springer, (2006).
2. Kao, P.H. and Yang, R.J., "An investigation into curved and moving boundary treatments in the lattice Boltzmann method", *Journal of Computational Physics*, Vol. 227, pp. 5671-5690, (2008).
3. Dupuis, A., Chatelain, Ph. and Koumoutsakos, P., "An immersed boundary-lattice-Boltzmann method for the simulation of flow past an impulsively started cylinder", *Journal of Computational Physics*, Vol. 227, pp. 4486-4498, (2008).
4. فرداد، عباسعلی، عاطفی، غلامعلی، محرم‌خانی، آیدین، "استفاده از روش لیبس بولتزمن جهت بررسی تغییرات عدد استروهال در اعداد رینولدز متفاوت و ریزش گردابه ای پیرامون استوانه مربعی داخل کانال"، نهمین کنفرانس انجمن هوافضای ایران، تهران، (۱۳۸۸).
5. اشرفی زاده، محمود، پایمرد، سید محسن، "حل جریان سیال تراکم‌پذیر بر روی اجسام با مرزهای منحنی به روش شبکه‌ی بولتزمن"، هشتمین همایش انجمن هوافضای ایران، اصفهان، (۱۳۸۷).

6. He, X. and Luo, L.S., "Theory of the lattice Boltzmann method: from the Boltzmann equation to the lattice Boltzmann equation", *Physical Review E*, Vol. 56, pp. 6811-6817, (1997).
7. Yu, D., Mei, R., Luo, L.Sh. and Shyy, W., "Viscous flow computations with the method of lattice Boltzmann equation", *Progress in Aerospace Sciences*, Vol. 39, pp. 329-367, (2003).
8. He, X. and Zou, Q., "Analysis and boundary condition of the lattice Boltzmann BGK model with two velocity components", *Journal of Statistical Physics*, Vol. 87, No.1, pp. 115-136, (1995).
9. Bouzidi, M., Firdaouss, M. and Lallemand, P., "Momentum transfer of Boltzmann-lattice fluid with boundaries", *Phys. Fluids*, Vol. 13, pp. 3452-3459, (2001).
10. White, F.M., "*Viscous fluid flow*", McGraw-Hill, New York, (1974).
11. Braza, M., Chassaing, P. and Minh, H.H., "Numerical Study and Physical Analysis of the Pressure and Velocity Fields in the Near Wake of a Circular Cylinder", *J. Fluid Mech.*, Vol. 165, pp. 79-130, (1986).